

# Компьютерная математика II

Дисциплина для студентов 1-го курса специальности «Компьютерная математика и системный анализ» ММФ БГУ

## Тема 13. Расширение `numpy` для численных вычислений

доц. Лаврова О.А., кафедра дифференциальных уравнений и системного анализа (ауд. 329)

май, 2024

### 13.1 Расширение `numpy`

```
In [2]: import numpy as np
```

`numpy` является сокращением от **NUMerical PYthon**. Расширение `numpy` предназначено для эффективной обработки числовых данных.

Первая версия расширения `numpy` создана в 2006 году, создатель Трэвис Олифант (*Travis Oliphant*). Текущая версия 1.26.4.

```
In [2]: np.__version__
```

```
Out[2]: '1.24.3'
```

Расширение `numpy` не входит в стандартную библиотеку Python.

#### Преимущества `numpy`

Расширение `numpy` реализовано как предварительно скомпилированный код на языке C, при импортировании `numpy` не транслируется в байт-код. Все функции расширения `numpy` выполняются в интерпретаторе со скоростью языка C, обеспечивая высокое быстродействие при выполнении.

Расширение `numpy` является основой для работы с другими пакетами и модулями.

- В частности, пакет `matplotlib` использует массивы `numpy` для хранения и работы с данными при построении изображений.
- Расширение `scipy` использует массивы `numpy` для вычислений и расширяет функциональность `numpy` для решения прикладных задач математики (оптимизация, математическая статистика и др.).
- Пакет `pandas` для анализа данных и работы с данными активно использует концепции расширения `numpy`.

## 13.2 Свойства массива и действия с массивом

Тип данных **массив** (`ndarray`) является базовой структурой данных расширения `numpy`. Основные вычисления в `numpy` выполняются с использованием массивов.

Экземпляр класса `numpy.ndarray` (***n-dimensional array***) является *многомерным* массивом данных **одного типа и одинакового размера**. Тип данных соответствует формату языка C, например `int32`, `float64`. **Размер всего массива является фиксированным, определяется при создании массива.**

**Преимущество `numpy`**: элементы массива хранятся в *последовательных* ячейках памяти и *эффективно* экономят используемую оперативную память.

Атрибуты экземпляра класса `numpy.ndarray` хранят свойства созданного массива.

- `shape` хранит структуру массива в виде кортежа с количеством элементов массива по каждому измерению (`axis`). Например, для представления матрицы из  $n$  строк и  $m$  столбцов используется массив со структурой  $(n, m)$
- `ndim` хранит количество измерений массива
- `size` хранит количество элементов массива
- `dtype` хранит тип данных элементов массива
- `data` хранит адрес в памяти первого элемента массива
- `itemsize` хранит размер элемента массива в байтах

```
In [3]: x = np.array([[1],[2],[3]])
        type(x), x.shape, x.ndim, x.size, x.dtype, x.data, x.itemsize
```

```
Out[3]: (numpy.ndarray,
        (3, 1),
        2,
        3,
        dtype('int32'),
        <memory at 0x000002127BDA0110>,
        4)
```

Для нахождения объема памяти в байтах, занимаемого массивом, можно значение атрибута `size` умножить на значение атрибута `itemsize`

```
In [4]: x.size*x.itemsize
```

```
Out[4]: 12
```

```
In [5]: x = np.array([])
type(x), x.shape, x.ndim, x.size, x.dtype, x.data, x.itemsize
```

```
Out[5]: (numpy.ndarray,
(0,),
1,
0,
dtype('float64'),
<memory at 0x000002127B8BD6C0>,
8)
```

```
In [6]: x = np.array([1])
type(x), x.shape, x.ndim, x.size, x.dtype, x.data, x.itemsize
```

```
Out[6]: (numpy.ndarray, (1,), 1, 1, dtype('int32'), <memory at 0x000002127B8BD3C0>, 4)
```

Встроенная функция `len` для массива возвращает количество элементов по первому измерению

```
In [7]: x = np.array([[1,2],[3,4],[5,6]])
print(x)
len(x)
```

```
Out[7]: [[1 2]
[[3 4]
[[5 6]]
3
```

Массив является итерируемым объектом по элементам первого измерения

```
In [7]: for el in x:
print(el)
```

```
[[1 2]
[[3 4]
[[5 6]
```

Атрибут `flat` для массива возвращает итератор по ВСЕМ элементам массива

```
In [8]: for el in x.flat:
print(el)
```

1  
2  
3  
4  
5  
6

## Создание массива

Для создания массивов небольших размеров можно использовать функцию-конструктор `array`, аргументом которой является список, кортеж или итерируемый объект с элементами *одного типа*

```
In [9]: np.array([1.,2,3]), np.array((1,2,3)), np.array(range(5))
```

```
Out[9]: (array([1., 2., 3.]), array([1, 2, 3]), array([0, 1, 2, 3, 4]))
```

При вызове функции-конструктора `array` можно явно указать тип для элементов создаваемого массива с помощью ключевого аргумента `dtype`

```
In [10]: ar = np.array(range(5), dtype=complex)
         ar, ar.dtype
```

```
Out[10]: (array([0.+0.j, 1.+0.j, 2.+0.j, 3.+0.j, 4.+0.j]), dtype('complex128'))
```

Типы элементов массива соответствуют формату языка C. Все типы хранятся в расширении `numpy`

```
In [3]: ?np.int32
```

**Init signature:** `np.int32(self, /, *args, **kwargs)`

**Docstring:**

Signed integer type, compatible with Python `int` and C `long`.

:Character code: `'i'`

:Canonical name: `numpy.int_`

:Alias on this platform (win32 AMD64): `numpy.int32`: 32-bit signed integer (`-2_147_483_648` to `2_147_483_647`).

**File:** `c:\users\olga\anaconda3\lib\site-packages\numpy\__init__.py`

**Type:** `type`

**Subclasses:**

```
In [4]: ?np.complex128
```

**Init signature:** `np.complex128(real=0, imag=0)`

**Docstring:**

Complex number type composed of two double-precision floating-point numbers, compatible with Python `complex`.

:Character code: ```'D'```

:Canonical name: ``numpy.cdoube``

:Alias: ``numpy.cfloat``

:Alias: ``numpy.complex_``

:Alias on this platform (win32 AMD64): ``numpy.complex128``: Complex number type composed of 2 64-bit-precision floating-point numbers.

**File:** `c:\users\olga\anaconda3\lib\site-packages\numpy\__init__.py`

**Type:** `type`

**Subclasses:**

In [5]: `?np.float64`

**Init signature:** `np.float64(x=0, /)`

**Docstring:**

Double-precision floating-point number type, compatible with Python `float` and C ```double```.

:Character code: ```'d'```

:Canonical name: ``numpy.double``

:Alias: ``numpy.float_``

:Alias on this platform (win32 AMD64): ``numpy.float64``: 64-bit precision floating-point number type: sign bit, 11 bits exponent, 52 bits mantissa.

**File:** `c:\users\olga\anaconda3\lib\site-packages\numpy\__init__.py`

**Type:** `type`

**Subclasses:**

Если при создании массива известна только его структура, но не известны значения элементов, то можно использовать функцию `empty`, аргументом которой является кортеж, задающий структуру, или число для создания одномерного массива.

Значениями созданного массива будут случайные числа, содержащиеся в памяти, выделенной для этого массива

In [3]: `emp = np.empty((2,3,4)); emp1 = np.empty(4)  
print(emp); print(emp1)`

```
[[[6.23042070e-307  4.67296746e-307  1.69121096e-306  1.02360731e-306]
  [1.33511018e-306  1.33511969e-306  6.23037996e-307  6.23053954e-307]
  [9.34609790e-307  8.45593934e-307  9.34600963e-307  1.86921143e-306]]
```

```
[[6.23061763e-307  8.90104239e-307  6.89804132e-307  1.33512376e-306]
 [6.89806849e-307  9.34609790e-307  1.69121096e-306  1.05700515e-307]
 [2.04712906e-306  7.56589622e-307  1.11258277e-307  8.90111708e-307]]]
[2.12199579e-314  1.31139340e-311  6.40309077e-321  1.31139340e-311]
```

Функции `zeros` и `ones` позволяют создавать массивы, состоящие из нулей или единиц, соответственно. Аргументом функций `zeros` и `ones` является кортеж, задающий структуру массива, или число для задания одномерного массива

In [15]: `np.zeros(400000), np.ones((2,2), dtype=int),`

```
Out[15]: (array([0., 0., 0., ..., 0., 0., 0.]),
          array([[1, 1],
                 [1, 1]]))
```

Считается, что функции `zeros` и `ones` чаще всего используются для создания новых массивов.

Для создания массива по структуре уже существующего массива можно использовать функции `empty_like`, `zeros_like`, `ones_like`. Элементами созданных массивов будут случайные числа, нули или единицы, соответственно.

```
In [16]: np.zeros_like(emp, dtype=int)
```

```
Out[16]: array([[0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0]],

               [[0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0]])
```

Функция `arange([start,] stop[, step], dtype=None)` создает массив, значения элементов которого изменяются последовательно от `start` с шагом `step` до максимального значения, *меньшего* `stop`. По умолчанию `start=0`, `step=1`

```
In [17]: np.arange(1,3,0.5)
```

```
Out[17]: array([1. , 1.5, 2. , 2.5])
```

Функция `linspace(start, stop, num=50, endpoint=True, retstep=False)` создает массив из `num` элементов, значения которых изменяются последовательно от значения `start` до значения `stop` *включительно*, если `endpoint=True`, с одинаковым шагом. По умолчанию `num=50`, `endpoint=True`.

```
In [18]: np.linspace(1, 3, 5)
```

```
Out[18]: array([1. , 1.5, 2. , 2.5, 3. ])
```

При вызове функции `linspace` со значением ключевого аргумента `retstep` равным `True` возвращаемым объектом является кортеж из созданного массива и значения шага

```
In [19]: x, dx = np.linspace(1, 3, 5, retstep=True)
          x, dx
```

```
Out[19]: (array([1. , 1.5, 2. , 2.5, 3. ]), 0.5)
```

Функция `fromfunction(func, shape)` позволяет создавать массив `x` со структурой `shape`, элементы которого `x[i,j,k,...]` являются значениями функции `func`, вычисленными по значениям индексов, соответствующих элементов: `x[i,j,k,...] = func(i,j,k,...)`

```
In [20]: np.fromfunction(lambda i, j: i+j, (2,4))
```

```
Out[20]: array([[0., 1., 2., 3.],
              [1., 2., 3., 4.]])
```

## Доступ к элементам

Для индексации многомерного массива используется кортеж целых чисел в квадратных скобках: `[i,j]`. Размер кортежа определяется количеством измерений массива (атрибут `ndim` массива)

```
In [43]: matrix = np.array([[1,2],[3,4]])
print(matrix.ndim)
print(matrix[0,0], matrix[0,1], matrix[1,0], matrix[1,1])
```

```
2
1 2 3 4
```

Возможна индексация с отрицательными индексами

```
In [23]: matrix[-1,-1]
```

```
Out[23]: 4
```

Поддерживается индексация с нарезанием для каждого измерения массива

```
In [45]: matrix = np.array([range(5)]*3)
matrix[:, :], matrix[1:3, 2], matrix[1:,1:], matrix[:3, :1], matrix[:, :2, :]
```

```
Out[45]: (array([[0, 1, 2, 3, 4],
                  [0, 1, 2, 3, 4],
                  [0, 1, 2, 3, 4]]),
          array([2, 2]),
          array([[1, 2, 3, 4],
                  [1, 2, 3, 4]]),
          array([[0],
                  [0],
                  [0]]),
          array([[0, 1, 2, 3, 4],
                  [0, 1, 2, 3, 4]]))
```

Результатом индексации с нарезанием является не копия элементов исходного массива, а массив, содержащий ссылки на исходный массив (**представление массива**). Это означает, что при индексации с нарезанием данные НЕ копируются и любые изменения в представлении массива будут отражены в исходном массиве!

```
In [25]: matrix1 = matrix[:, :]
matrix1[0,0] = 100
matrix
```

```
Out[25]: array([[100,  1,  2,  3,  4],
              [  0,  1,  2,  3,  4],
              [  0,  1,  2,  3,  4]])
```

Атрибут `base` для объекта массива возвращает `None`. Атрибут `base` для представления массива возвращает исходный массив

```
In [26]: matrix.base, matrix1.base
```

```
Out[26]: (None,
          array([[100,  1,  2,  3,  4],
                 [  0,  1,  2,  3,  4],
                 [  0,  1,  2,  3,  4]]))
```

Для того, чтобы изменение результирующего массива не влияло на исходный массив, необходимо явно создавать копию результата с помощью функции `copy` или метода `copy`

```
In [50]: matrix1 = np.copy(matrix[:, :])
# или
matrix1 = matrix[:,:].copy()
matrix1[0,0] = 200
matrix, matrix1
```

```
Out[50]: (array([[0, 1, 2, 3, 4],
                 [0, 1, 2, 3, 4],
                 [0, 1, 2, 3, 4]]),
          array([[200,  1,  2,  3,  4],
                 [  0,  1,  2,  3,  4],
                 [  0,  1,  2,  3,  4]]))
```

```
In [51]: matrix.base, matrix1.base
```

```
Out[51]: (None, None)
```

Применение функций, которые возвращают представление массива, является более эффективным, чем применение функций, которые возвращают новый объект массива.

Если при индексации количество индексов меньше количества измерений, то неуказанные индексы заменяются на `:`

```
In [29]: matrix[0], matrix[0,:], matrix[0,...]
```

```
Out[29]: (array([100,  1,  2,  3,  4]),
          array([100,  1,  2,  3,  4]),
          array([100,  1,  2,  3,  4]))
```

Для индексации массивов можно использовать массивы логических значений. Индекс со значением `True` означает, что соответствующий элемент индексируемого массива необходимо вернуть

```
In [30]: x = np.array([-1, -2, 0, 1, 2])
x>0, x[x>0]
```

```
Out[30]: (array([False, False, False,  True,  True]), array([1, 2]))
```

```
In [31]: x[x>0] = 100
x
```

```
Out[31]: array([-1, -2,  0, 100, 100])
```

## Изменение структуры массива

Для выравнивания многомерного массива в соответствии с внутренним порядком хранения элементов по строкам используются методы `flatten` и `ravel`.

```
In [18]: matrix = np.array([[1,2],[3,4]])
f = matrix.flatten(); r = matrix.ravel()
f, r
```

```
Out[18]: (array([1, 2, 3, 4]), array([1, 2, 3, 4]))
```

Результатом метода `flatten` является *копия* элементов исходного массива. Результатом метода `ravel` является массив, который хранит *ссылки* на элементы исходного массива (*представление массива*). Изменения в массиве-копии `f`, выравненном с помощью метода `flatten`, не изменяют исходный массив, тогда как изменения в массиве-представлении `r`, выравненном с помощью метода `ravel`, изменяют исходный массив.

```
In [20]: f[0] = 100; r[1] = 100
matrix, f, r,
```

```
Out[20]: (array([100,  2,  3,  4]),
array([ 1, 100,  3,  4]),
array([[ 1, 100],
       [ 3,  4]]))
```

Методы `resize` изменяет структуру массива на новую структуру, указанную в аргументе, *при условии сохранения количества элементов исходного массива после замены структуры*. Метод `reshape` возвращает *представление массива* с измененной структурой исходного массива, т.е. результирующий массив хранит *ссылки* на элементы исходного массива.

```
In [30]: matrix = np.array(range(4))
```

```
In [31]: matrix.resize(2,2)
print(f'{matrix=}')
matrix = np.array(range(4))
m_reshape = matrix.reshape(2,2)
print(f'{m_reshape=}')
```

```
matrix=array([[0, 1],
              [2, 3]])
m_reshape=array([[0, 1],
                 [2, 3]])
```

```
In [32]: m_reshape[0,0] = 100
matrix
```

```
Out[32]: array([100,  1,  2,  3])
```

Изменять структуру массива можно также с помощью атрибута `shape`

```
In [17]: x = np.arange(12)
x.shape = (4,3)
print(x)
x.shape = (2,6)
print(x)

try:
    x.shape = (5,2)
except ValueError as e:
    print("ValueError:", e)
```

```
[[ 0  1  2]
 [ 3  4  5]
 [ 6  7  8]
 [ 9 10 11]]
[[ 0  1  2  3  4  5]
 [ 6  7  8  9 10 11]]
```

```
ValueError: cannot reshape array of size 12 into shape (5,2)
```

## Объединение массивов

Функции `vstack`, `hstack` объединяют массивы вертикально (по строкам) и горизонтально (по столбцам), соответственно

```
In [35]: row1 = np.zeros(3); row2 = np.ones(3)
np.vstack((row1,row2)), np.hstack((row1,row2))
```

```
Out[35]: (array([[0., 0., 0.],
                 [1., 1., 1.]])
         array([0., 0., 0., 1., 1., 1.]))
```

Функция `concatenate` является аналогом `hstack`

```
In [42]: np.concatenate((row1,row2)), np.hstack((row1,row2))
```

```
Out[42]: (array([0., 0., 0., 1., 1., 1.]), array([0., 0., 0., 1., 1., 1.]))
```

## 13.3 Векторизация вычислений с массивами

**Векторизация вычислений** -- это выполнение арифметических операций для каждого элемента массива (поэлементные вычисления, *elementwise computations*) без использования циклов.

Векторизация *неявно* реализует поэлементные вычисления для массива вместо необходимости *явного* построения циклов для последовательной обработки каждого элемента массива.

```
In [41]: x = np.ones(3)
         y = 2*np.ones(3)
         x*y # векторизация операции умножения
```

```
Out[41]: array([2., 2., 2.])
```

```
In [42]: np.array([i*j for (i,j) in zip(x,y)]) # поэлементное умножение
```

```
Out[42]: array([2., 2., 2.])
```

Отсутствие циклических конструкций и явного индексирования элементов массива делает код более понятным, в меньшей степени подверженным ошибкам и приближает его к соответствующему математическому формату записи выражений.

При этом выполнение векторизованных операций будет максимально быстрым из-за реализации оптимизированных алгоритмов на языке C .

```
In [6]: x = np.ones(10**6)
```

```
In [7]: %timeit map(lambda e1: 5*e1, x)
```

```
819 ns ± 131 ns per loop (mean ± std. dev. of 7 runs, 1,000,000 loops each)
```

```
In [8]: %timeit 5*x
```

```
6.66 ms ± 450 µs per loop (mean ± std. dev. of 7 runs, 100 loops each)
```

Арифметические операции поддерживают векторизацию вычислений для массивов *одинаковой структуры*, а также в случае, когда одним из операндов является число, а вторым -- массив (**broadcasting**)

```
In [46]: x = 3*np.ones((2,2)); y = 5*np.ones((2,2))
         x + y, x*y, 2*x - 1, y**2
```

```
Out[46]: (array([[8., 8.],
                 [8., 8.]]),
          array([[15., 15.],
                 [15., 15.]]),
          array([[5., 5.],
                 [5., 5.]]),
          array([[25., 25.],
                 [25., 25.]])
```

```
In [47]: x = 3*np.ones((2,2)); y = 5*np.ones((1,3))
```

```
try:
    x + y, x*y, 2*x - 1, y**2
except ValueError as e:
    print("ValueError", e)
```

ValueError operands could not be broadcast together with shapes (2,2) (1,3)

Выполнение арифметических операций также возможно, когда один из операндов имеет два измерения (матрица), а второй операнд -- одно измерение (вектор) и количество элементов по совпадающему измерению одинаковое (**broadcasting**)

```
In [48]: x = 3*np.ones((2,3)); y = np.array([1,2,3]); z = np.array([[4],[5]])
print(x + y) # сложение строк
x + z # сложение столбцов
```

```
Out[48]: [[4. 5. 6.]
          [4. 5. 6.]]
array([[7., 7., 7.],
       [8., 8., 8.]])
```

Операторы дополненного присваивания поддерживают векторизацию вычислений для массивов. Оператор дополненного присваивания изменяет значения исходного массива, а не создает новый массив

```
In [49]: print(x)
x += 1; x *= 2
x
```

```
Out[49]: [[3. 3. 3.]
          [3. 3. 3.]]
array([[8., 8., 8.],
       [8., 8., 8.]])
```

Операции сравнения и логические операции поддерживают векторизацию вычислений

```
In [50]: x = 3*np.ones((2,2)); y = 5*np.ones((2,2))
(x > y) | (x == 3)
```

```
Out[50]: array([[ True,  True],
               [ True,  True]])
```

Для обеспечения векторизации вычислений многие математические функции модуля `math` реализованы в расширении `numpy` для неявного вычисления функции от каждого элемента массива: `sign`, `sqrt`, `log`, `log10`, `sin`, `arcsin`, `sinh`, `arcsinh` и т.д.

```
In [51]: np.sin(x), np.sqrt(x), np.log(x)
```

```
Out[51]: (array([[0.14112001, 0.14112001],
              [0.14112001, 0.14112001]]),
          array([[1.73205081, 1.73205081],
              [1.73205081, 1.73205081]]),
          array([[1.09861229, 1.09861229],
              [1.09861229, 1.09861229]]))
```

В расширении `numpy` определены два специальных числовых объекта `nan` и `inf`.

Объект `nan` используется для представления неопределенного результата вычислений, объект `inf` -- для представления бесконечности

```
In [52]: ?np.nan
```

```
Type:      float
String form: nan
Docstring: Convert a string or number to a floating point number, if possible.
```

```
In [53]: ?np.inf
```

```
Type:      float
String form: inf
Docstring: Convert a string or number to a floating point number, if possible.
```

```
In [54]: x = np.array([0,1])
x/0
```

```
C:\Users\Olga\AppData\Local\Temp\ipykernel_2900\856317653.py:2: RuntimeWarning: divide by zero encountered in true_divide
  x/0
```

```
x/0
```

```
C:\Users\Olga\AppData\Local\Temp\ipykernel_2900\856317653.py:2: RuntimeWarning: invalid value encountered in true_divide
  x/0
```

```
x/0
```

```
Out[54]: array([nan, inf])
```

Функции `isnan`, `isinf`, `isfinite` позволяют осуществлять проверку результата вычислений на определенность и конечность

```
In [55]: x, np.isnan(x/0), np.isfinite(x/0)
```

```
C:\Users\Olga\AppData\Local\Temp\ipykernel_2900\1616215112.py:1: RuntimeWarning: divide by zero encountered in true_divide
  x, np.isnan(x/0), np.isfinite(x/0)
```

```
x, np.isnan(x/0), np.isfinite(x/0)
```

```
C:\Users\Olga\AppData\Local\Temp\ipykernel_2900\1616215112.py:1: RuntimeWarning: invalid value encountered in true_divide
  x, np.isnan(x/0), np.isfinite(x/0)
```

```
x, np.isnan(x/0), np.isfinite(x/0)
```

```
Out[55]: (array([0, 1]), array([ True, False]), array([False, False]))
```

## 13.4 Операции линейной алгебры

**Вектор** с  $n$  компонентами определяется в `numpy` как *одномерный массив* с  $n$  элементами.

**Матрица** размера  $k \times m$  определяется как *двумерный массив* с  $k$  элементами-последовательностями, каждый из которых состоит из  $m$  элементов.

Функция `eye`, функция `identity` возвращают единичную матрицу. Аргументами функции `eye` являются количество строк и столбцов матрицы, аргумент функции `identity` определяет размер квадратной матрицы

```
In [56]: np.eye(3,4), np.identity(3)
```

```
Out[56]: (array([[1., 0., 0., 0.],
                [0., 1., 0., 0.],
                [0., 0., 1., 0.]]),
          array([[1., 0., 0.],
                [0., 1., 0.],
                [0., 0., 1.])))
```

Функция `diag` возвращает диагональную матрицу. Аргументом функции `diag` является список или итерируемый объект, определяющий диагональные элементы

```
In [57]: my_m = np.diag(range(5))
         my_m
```

```
Out[57]: array([[0, 0, 0, 0, 0],
                [0, 1, 0, 0, 0],
                [0, 0, 2, 0, 0],
                [0, 0, 0, 3, 0],
                [0, 0, 0, 0, 4]])
```

Также функция `diag` возвращает диагональные элементы, если аргументом функции является матрица

```
In [58]: np.diag(my_m)
```

```
Out[58]: array([0, 1, 2, 3, 4])
```

С помощью операции умножения `*` можно умножить вектор и матрицу на скалярную величину как слева, так и справа

```
In [59]: x = 2*np.ones(5); y = np.ones((2,2))*3
         x, y
```

```
Out[59]: (array([2., 2., 2., 2., 2.]),
          array([[3., 3.],
                [3., 3.]])
```

Скалярное произведение векторов и матричное произведение реализовано в `numpy` с помощью операции `@`, функции `dot` и метода `dot` для объекта массива

```
In [60]: x = np.ones(5)
         x@x, np.dot(x,x), x.dot(x)
```

```
Out[60]: (5.0, 5.0, 5.0)
```

```
In [61]: y = 3*np.ones((2,2))
y@y, np.dot(y,y), y.dot(y)
```

```
Out[61]: (array([[18., 18.],
                [18., 18.]])
          array([[18., 18.],
                [18., 18.]])
          array([[18., 18.],
                [18., 18.]])
```

Скалярное произведение векторов реализовано в `numpy` также с помощью функции `inner`

```
In [62]: np.inner(x,x)
```

```
Out[62]: 5.0
```

Транспонирование реализовано в `numpy` с помощью функции `transpose`, метода `transpose` и атрибута `T` для объекта массива

```
In [63]: y = np.array([range(5), range(5)])
np.transpose(y), y.transpose(), y.T.T
```

```
Out[63]: (array([[0, 0],
                [1, 1],
                [2, 2],
                [3, 3],
                [4, 4]]),
          array([[0, 0],
                [1, 1],
                [2, 2],
                [3, 3],
                [4, 4]]),
          array([[0, 1, 2, 3, 4],
                [0, 1, 2, 3, 4]]))
```

## Модуль `linalg`

Модуль `linalg` расширения `numpy` предоставляет дополнительные функциональные возможности для работы с матрицами

```
In [64]: import numpy.linalg as lin
```

Функция `matrix_power(A,k)` модуля `linalg` возвращает результат возведения матрицы `A` в степень `k`

```
In [65]: A = np.ones((2,2))
lin.matrix_power(A,3), A@A@A
```

```
Out[65]: (array([[4., 4.],
                [4., 4.]])
          array([[4., 4.],
                [4., 4.]])
```

Функция `norm` модуля `linalg` возвращает евклидову норму для вектора и норму Фробениуса для матрицы

```
In [66]: A, lin.norm(A[0]), lin.norm(A)
```

```
Out[66]: (array([[1., 1.],
                [1., 1.]]),
          1.4142135623730951,
          2.0)
```

Функция `det` модуля `linalg` возвращает определитель матрицы

```
In [67]: lin.det(A)
```

```
Out[67]: 0.0
```

Функция `matrix_rank` модуля `linalg` возвращает ранг матрицы

```
In [68]: lin.matrix_rank(A)
```

```
Out[68]: 1
```

Функция `inv` модуля `linalg` возвращает обратную матрицы, если она существует

```
In [69]: try:
          lin.inv(A)
        except lin.LinAlgError as e:
          print(e)
```

Singular matrix

```
In [70]: mat = np.array(range(4)).reshape(2,2)
          mat.dot(lin.inv(mat))
```

```
Out[70]: array([[1., 0.],
                [0., 1.]])
```

Функция `solve(A,b)` модуля `linalg` возвращает решение системы линейных алгебраических уравнений, заданной в матричном виде  $Ax = b$ , при условии единственности решения

```
In [71]: A = np.eye(3,3); b = np.array([1,2,3])
          lin.solve(A,b), lin.inv(A) @ b
```

```
Out[71]: (array([1., 2., 3.]), array([1., 2., 3.]))
```

```
In [72]: A = np.ones((3,3)); b = np.array([1,2,3])
```

```
try:
    lin.solve(A,b)
except lin.LinAlgError as e:
    print(e)
```

Singular matrix

см. материалы для обновления <https://www.dmitrymakarov.ru/python/numpy-09/>