

# Лабораторная работа №4

## Математические модели с запаздыванием

Мат. моделирование динамических процессов 1  
БГУ, ММФ, 3 курс, 6 семестр  
специальность Компьютерная математика и системный анализ  
март 2020  
ММФ, КМ и СА, доц. Лаврова О.А., доц. Щеглова Н.Л.

### Задание 1. Метод шагов (метод последовательного интегрирования)

Постройте пользовательскую функцию `solveDelay[f_, T_, {t0_, tend_}, phi_]`, которая реализует метод шагов для основной начальной задачи для дифференциального уравнения с запаздывающим аргументом при  $T = \text{const} > 0$

$$\begin{aligned}x'(t) &= f(t, x(t), x(t-T)), & t_0 < t \leq t_{\text{end}} \\x(t) &= \phi(t), & t_0 - T \leq t \leq t_0\end{aligned}\tag{1}$$

где начальная функция  $\phi(t)$  задана на начальном множестве  $t_0 - T \leq t \leq t_0$  и  $x(t) = \phi(t)$  на начальном множестве.

Реализация алгоритма возможна с помощью встроенных функций **NestList** или **Piecewise**. Для решения обыкновенного дифференциального уравнения на каждом шаге можно использовать функцию **NDSolve**.

### Задание 2. Линейное уравнение с запаздывающим аргументом

Для линейного уравнения с запаздывающим аргументом

$$x'(t) = -\frac{\pi x(t-T)}{2T}\tag{2}$$

1. проверьте, что  $x(t) = C \cos\left(\frac{\pi t}{2T}\right)$  является решением уравнения (2);
2. постройте решение некоторой начальной задачи для (2) с помощью метода шагов из Задания 1 и с помощью `NDSolve`; изобразите графики решений в одной графической области.

## Задание 3. Модель Хатчинсона

### Математическая модель

Рассмотрим модель Хатчинсона (логистическая модель с запаздывающим аргументом) для безразмерных переменных

$$\begin{aligned} N'(t) &= N(t) (1 - N(t - T)), & t > 0 \\ N(t) &= 0.8 (1 + t), & -T \leq t \leq 0 \end{aligned} \quad (3)$$

где начальная функция  $\phi(t) = 0.8 (1 + t)$  задана на начальном множестве  $-T \leq t \leq 0$ .

### Задачи

1. Изобразите в одной системе координат графики решений  $N(t)$  модели (3), построенные методом шагов из Задания 1 на отрезке  $[0, 10 T]$  для различных значений  $T$ . Рассмотрите случаи  $0 < T < \frac{\pi}{2}$ ,  $T = \frac{\pi}{2}$ ,  $T > \frac{\pi}{2}$ .
2. Изобразите в одной системе координат графики решений  $N(t)$  модели (3), построенные с помощью NDSolve на отрезке  $[0, 10 T]$  для различных значений  $T$ . Рассмотрите случаи  $0 < T < \frac{\pi}{2}$ ,  $T = \frac{\pi}{2}$ ,  $T > \frac{\pi}{2}$ .
3. На основе построенных графиков сформулируйте выводы о поведении решения логистической модели при  $t \rightarrow \infty$  для случаев  $0 < T < \frac{\pi}{2}$ ,  $T = \frac{\pi}{2}$ ,  $T > \frac{\pi}{2}$ . Определите характер устойчивости положения равновесия  $N(t) \equiv 1$ .

**Обратите внимание, что величина запаздывания в модели Хатчинсона влияет на качественное поведение решения.**

## Задание 4. Модель регуляции концентрации клеток крови

### Математическая модель

$$\begin{aligned} c'(t) &= \frac{\lambda a^m c(t - T)}{a^m + (c(t - T))^m} - g c(t), & t > 0 \\ c(t) &= \phi(t), & -T \leq t \leq 0 \end{aligned} \quad (4)$$

где  $c(t)$  -- концентрация клеток крови,  $T > 0$  -- временная задержка в воспроизводстве новых клеток крови и поступлении их в кровоток,  $\lambda > 0$ ,  $a > 0$ ,  $m > 0$ ,  $g > 0$  -- заданные параметры модели. Первое слагаемое в правой части отвечает за воспроизводство клеток, второе слагаемое -- за гибель клеток.

При обезразмеривании концентрации  $c^* = c/a$  уравнение (4) запишется в виде

$$\frac{dc^*(t)}{dt} = \frac{\lambda c^*(t - T)}{1 + (c^*(t - T))^m} - g c^*(t). \quad (5)$$

## Задачи

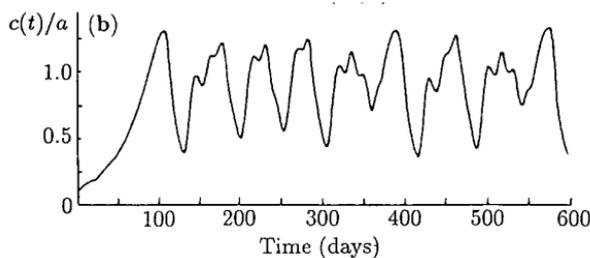
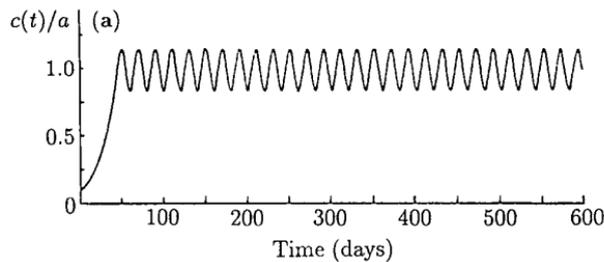
1. Постройте решение начальной задачи для безразмерного уравнения (5) методом шагов для случаев

(a)  $\lambda = 0.2 \text{ day}^{-1}$ ,  $m = 10$ ,  $g = 0.1 \text{ day}^{-1}$ ,  $T = 6 \text{ days}$ ,

(b)  $\lambda = 0.2 \text{ day}^{-1}$ ,  $m = 10$ ,  $g = 0.1 \text{ day}^{-1}$ ,  $T = 20 \text{ days}$ .

Значения параметров соответствуют лейкоцитам. Определите начальную функцию  $\phi(t) = 0.1$  на начальном множестве  $-T \leq t \leq 0$ .

Сравните построенное решение с приведенными ниже численными решениями из [1, стр. 27, Рис. 1.15] для случаев (a) и (b), соответственно.



Из уравнения (5) покажите, что для значений параметров  $\lambda = 0.2 \text{ day}^{-1}$ ,  $m = 10$ ,  $g = 0.1 \text{ day}^{-1}$  одним из положений равновесия является решение  $c^*(t) \equiv 1$ .

**Интерпретация результатов.** Шестидневный период является нормой для изменения концентрации лейкоцитов в крови человека. Увеличение периода приводит к аperiodическому изменению концентрации и может являться причиной некоторых болезней человека.

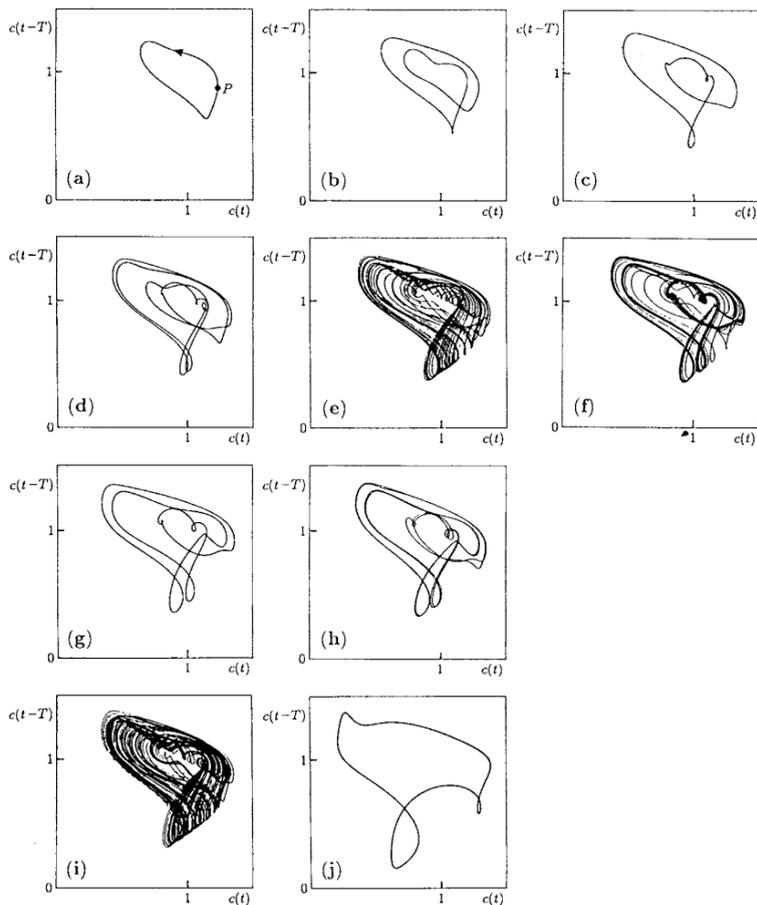
**Обратите внимание, что величина запаздывания влияет на качественное поведение решения. Важный результат системного анализа: если запаздывания можно сделать больше или меньше, то это можно использовать как мощный рычаг воздействия на систему.**

2. Качественное поведение решения для рассматриваемой модели (периодические движения или хаотические (aperiodические) движения) можно определить по траекториям в фазовой плоскости  $(c(t), c(t - T))$ .

Постройте фазовые траектории решений начальной задачи для безразмерного уравнения (5) при фиксированных значениях параметров  $\lambda = 2$ ,  $g = 1$ ,  $T = 2$  и различных значениях параметра  $m = \{7, 7.75, 8.5, 8.79, 9.65, 9.69715, 9.6975, 9.76, 10, 20\}$ .

Определите начальную функцию  $\phi(t) = 0.5$  на начальном множестве  $-T \leq t \leq 0$ .

Сравните с аналогичными фазовыми траекториями решений из [1, стр. 29, Рис. 1.16], [3, Рис. 6].



На основе построенных фазовых траекторий сформулируйте выводы о поведении решения модели (5) при  $t \rightarrow \infty$  для различных значений параметра  $m$  (колебания, хаотичное поведение).

## Литература

- [1] J. D. Murray. Mathematical Biology. I. An Introduction -- Springer, 2001.
- [2] Л. Э. Эльсгольц, С. Б. Норкин. Введение в теорию дифференциальных уравнений с отклоняющимся аргументом. -- М.: Наука, 1971.
- [3] L. Glass, M. C. Mackey. Pathological conditions resulting from instabilities in physiological control systems. Ann. N. Y. Acad. Sci., 316:214--235, 1979.
- [4] А. Д. Мышкис. Линейные дифференциальные уравнения с запаздывающим аргументом. -- М.: Наука, 1972.
- [4] Ю. Ф. Долгий, П. Г. Сурков. Математические модели динамических систем с запаздыванием. -- Екатеринбург: Изд-во Урал. ун-та, 2012.